

# Instrucciones de instalación del Transmisor inercial inalámbrico (RF) RF3405E

## 1.0 Información general

El Transmisor de inercia RF3405E es un transmisor inalámbrico magnético y de contacto seco con un sensor inercial integrado que se usa para controlar puertas, ventanas u otros dispositivos de contactos secos.

El Transmisor inercial está equipado con contactos reed internos para su uso con un ensamblaje magnético externo y un sensor inercial que detecta los choques. El transmisor también tiene capacidad para aceptar una entrada de contacto seco supervisada por una resistencia EOL desde un dispositivo externo. Se proporciona un interruptor Tamper de la cubierta/pared.

La supervisión se consigue transmitiendo una señal al receptor cada 13 minutos si no hay otra actividad. Todas las transmisiones procedentes del RF3405E envían información sobre el estado de la batería.

## 2.0 Especificaciones

### Dimensiones (Al x An x Fo):

**Transmisor:** 2,7 x 2,4 x 16,9 cm

**Imán:** 1,9 x 1,3 x 6,0 cm

### Temperatura funcionamiento:

de -20 a +60°C; con una humedad relativa del 0 al 95 % (sin condensación)

### Banda de frecuencias:

433,42 MHz

### Potencia máxima de RF:

menos de 10 mW

### Voltaje de funcionamiento:

el proporcionado por una pila de litio de 3 V de CC

### Vida útil de las pilas:

un mínimo de 3 años en condiciones de funcionamiento normales (2 años si se usan los Sensores Inerciales) y con los tipos de pilas recomendados.

### Tipos de pilas recomendados:

Duracell DL123A,  
Energizer EL123AP y  
Panasonic CR123A

### Receptor compatible:

RF3249E / RF3224E (Proximamente)

## 3.0 Instalación

### 3.1 Consideraciones de instalación



IMPORTANT

El alcance máximo del Transmisor inercial en campo abierto es de unos 300 m. En aplicaciones domésticas o comerciales normales se recomienda que el Transmisor inercial se mantenga dentro de los 100 m de distancia respecto al receptor al cual está asignado.



IMPORTANT

Montar el Transmisor inercial sobre una superficie metálica puede reducir su alcance de RF. Montar el Transmisor inercial sobre superficies de metal ferroso (hierro o acero) puede afectar el funcionamiento del contacto magnético interno.



IMPORTANT

Se recomienda instalar el Transmisor inercial en el marco de una puerta o ventana y que el ensamblaje del imán se monte sobre la parte móvil.



IMPORTANT

Tenga en cuenta que el ensamblaje del imán **se debe** montar con una orientación correcta, tal como se muestra en la Figura 1.

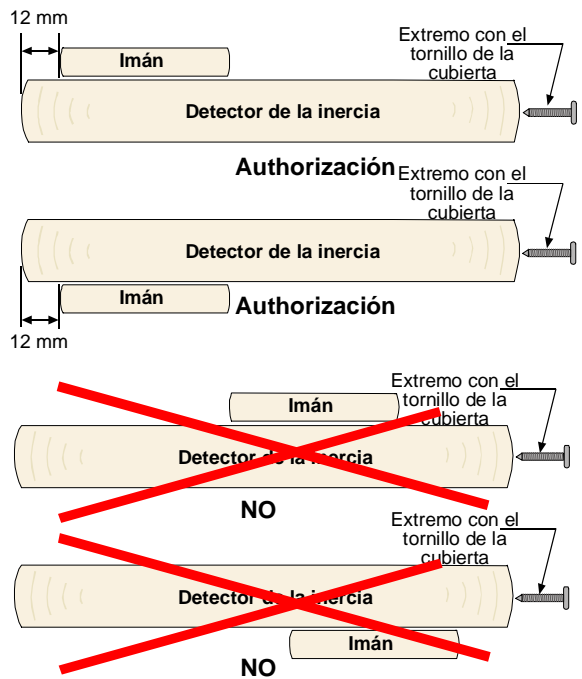


Figura 1 - Consideraciones de instalación

### 3.2 Instalación del Transmisor

- Coloque la Placa de la base sobre la posición deseada. Si conecta un dispositivo externo, sitúe la placa de montaje de forma que el cableado pase a través de la entrada de cables (vea la Figura 2).
- Fije la Placa de la base mediante 2 tornillos de cabeza plana (ver Figura 2).
- Si va a usar el Sensor Inercial, consulte la Figura 4.

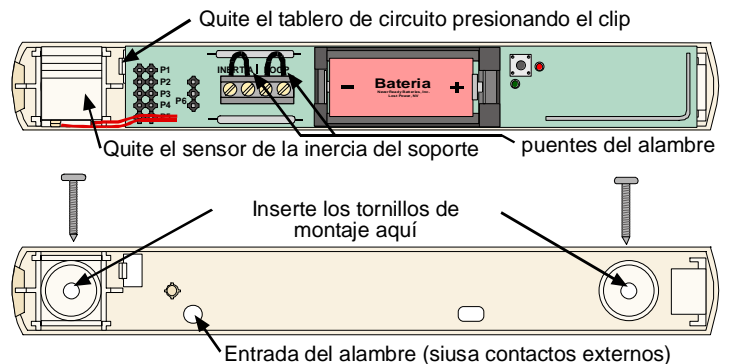


Figura 2 - Placa de la base

### 3.3 Montaje del imán (si se utiliza)

- Coloque la Placa de la base del imán sobre la posición deseada. Asegúrese de seguir las consideraciones de instalación que indica la Figura 1.

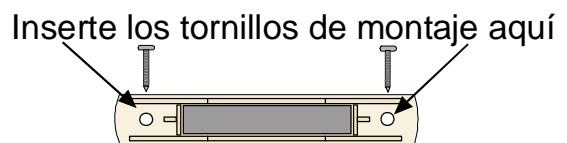


Figura 3 - Placa de la base del imán



detection systems

A member of the Bosch Group

- Si se usa el Sensor inercial, el alojamiento del detector se debe montar sólo en incrementos de 90°.

- El Sensor Inercial posee una flecha UP impresa en él. Dicha flecha siempre debe apuntar hacia arriba al instalar la base del detector.

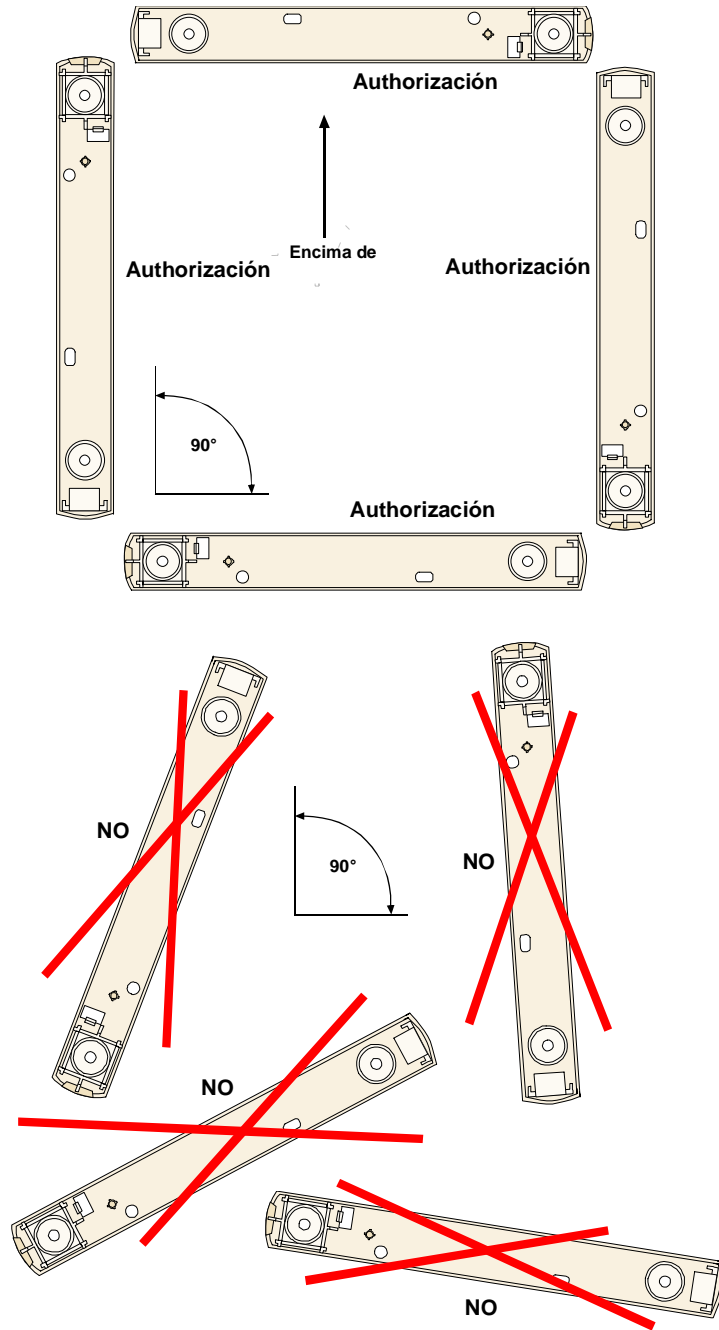


Figura 4 - Montaje si se usa el Sensor Inercial

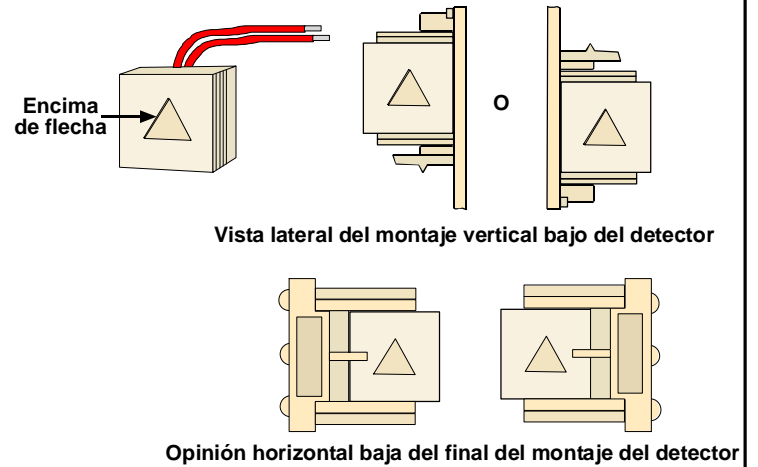


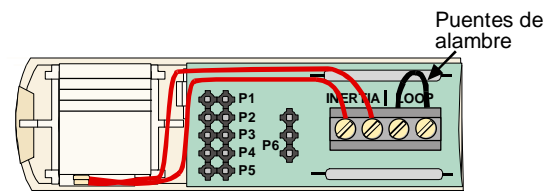
Figura 5 - Montaje del Sensor de inercia en la base

#### 4.0 Cableado

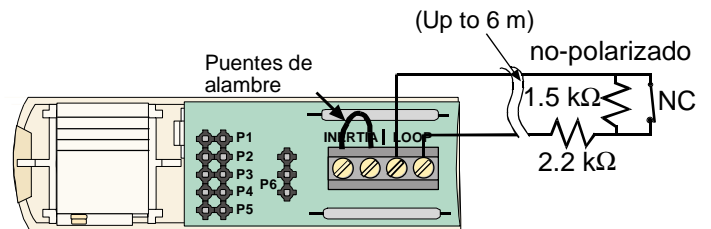


El RF3405E se puede cablear para detectar inercia O BIEN para un contacto externo. No se pueden controlar ambas cosas.

#### 4.1 Cableado del Sensor Inercial o del Bucle externo



Cableado del sensor de la inercia



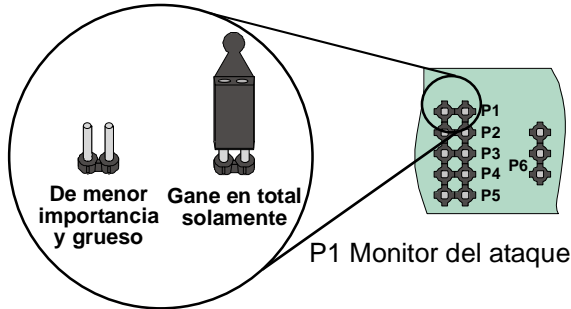
Cableado externo del lazo

**NOTA:** El puente de cable de los terminales "LOOP" debe estar en la posición ON cuando se selecciona la función Inercial. El puente de cable de los terminales "INER CIA" debe estar en la posición ON cuando se selecciona la función Bucle externo.

## 5.0 Configuración del puente

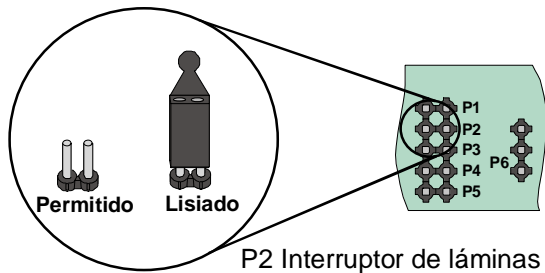
### 5.1 Agresiones pequeñas y grandes - Puente P1

Si se instala el Puente P1, el detector inercial sólo reaccionará frente a las Agresiones grandes (movimientos considerables). Los movimientos de poca importancia o series de pequeños golpes no activarán el detector inercial. La configuración de los Puentes P4 y P5 determinará la sensibilidad del detector inercial frente a las Agresiones grandes. La configuración del Puente P3 determinará el número de impulsos repetidos necesario para activar el detector de inercia en caso de Agresión pequeña. El Puente P6 se debe establecer en Inercial para habilitar dicha configuración.



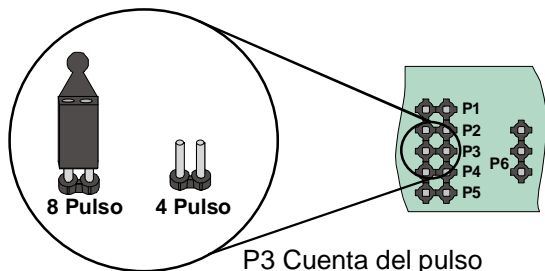
### 5.2 Habilitación del contacto magnético - Puente P2

Si el Puente P2 se elimina, los contactos reed del sensor magnéticos internos quedan habilitados.



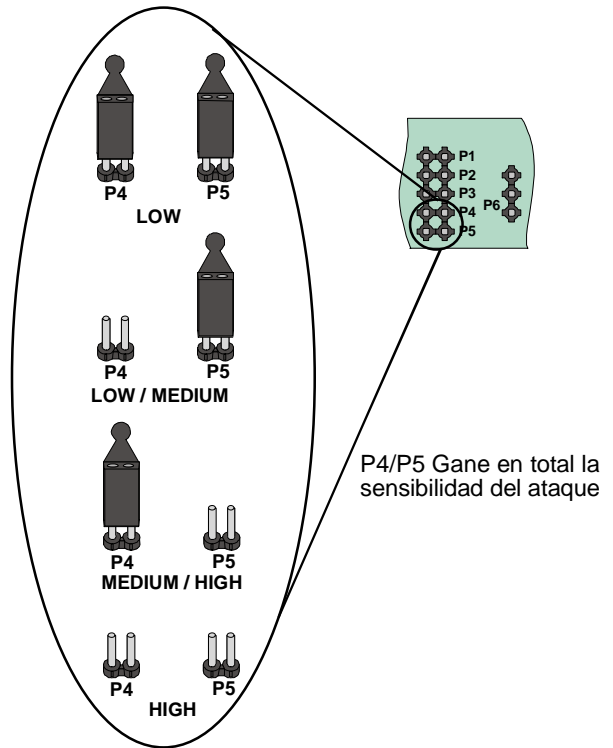
### 5.3 Activación Pulsos, agresión pequeña - Puente P3

Si se elimina el Puente P3, el detector inercial reaccionará frente a 4 impulsos repetidos. Esta configuración sólo es válida si el Puente P1 se establece para Agresión pequeña y el Puente P6 para Inercial.



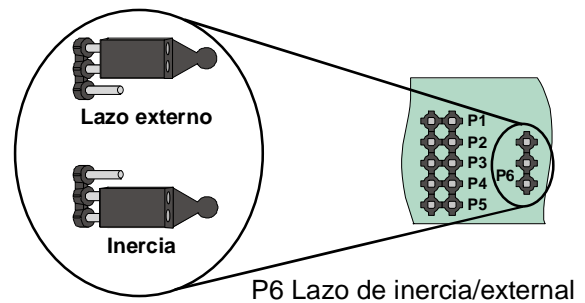
### 5.4 Sensibilidad a las Agresiones grandes - Puentes P4 y P5

Esta configuración sólo es válida si el Puente P6 se configura para Inercial.



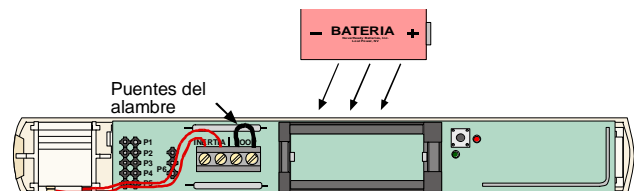
### 5.5 Configuración para Inercial o Contacto Magnético Externo - Puente P6

El detector se puede configurar para que controle el Detector inercial interno o un juego de contactos externos.



## 6.0 Instalación de la pila

Asegúrese de respetar la polaridad de la pila.



**NOTA:** Si se selecciona la función Inercial, la pila se debería colocar en la unidad *después* de que se haya montado y fijado correctamente el cabezal del Sensor inercial. De otro modo, la unidad puede no funcionar correctamente.

## 7.0 Programación del panel

Hay una etiqueta adhesiva de identificación dividida en dos partes situada en el alojamiento del RF3405E. Necesitará el número de la etiqueta para programar el Transmisor inercial en el Panel de control. Consulte en el manual de programación del panel la información de programación de los dispositivos de tipo inalámbrico.



## 8.0 Comprobación del Detector

Una vez que el detector está instalado, se puede entrar en modo de test durante 15 minutos abriendo y cerrando la tapa del detector o pulsando ambos resortes de Tamper y soltando uno de ellos o ambos (si la tapa está desactivada). El indicador luminoso emitirá un solo destello para indicar que se halla en modo de test. Durante el periodo de test, el indicador luminoso parpadeará dos veces cada vez que se produzca una Agresión pequeña, cuando un contacto magnético cambie de estado (abierto o cerrado) o cuando se modifique el estado de un contacto externo (si se usa). El indicador luminoso parpadeará 3 veces en caso de Agresión grande.

Si se cambia algún puente durante el modo de test, el indicador luminoso parpadeará una vez para indicar el cambio.

**NOTA:** El indicador luminoso parpadeará una vez independientemente del número de cambios de puente.